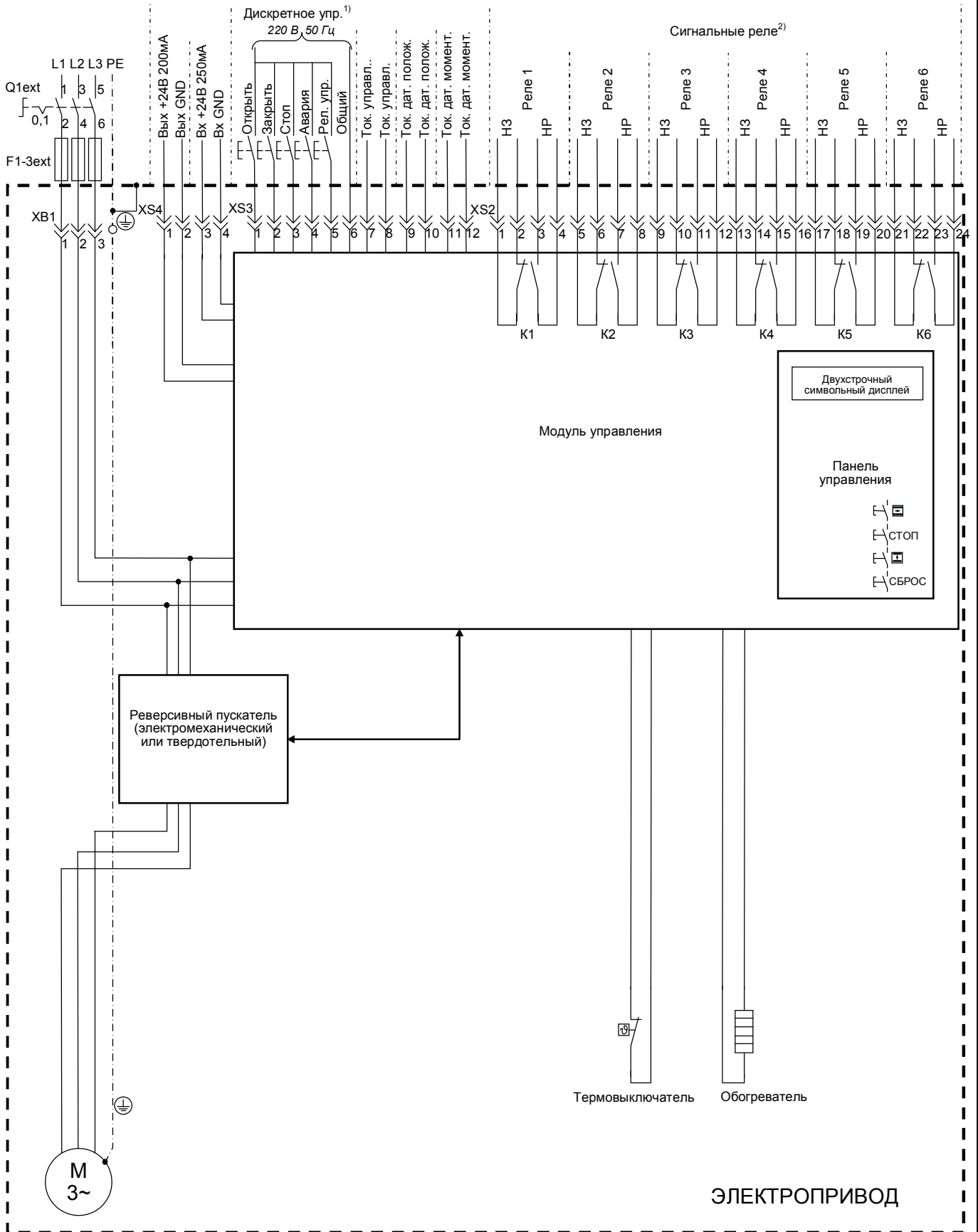


# Примерная электрическая схема подключения электроприводов ЭП4 с электронным блоком управления серии Э17Х



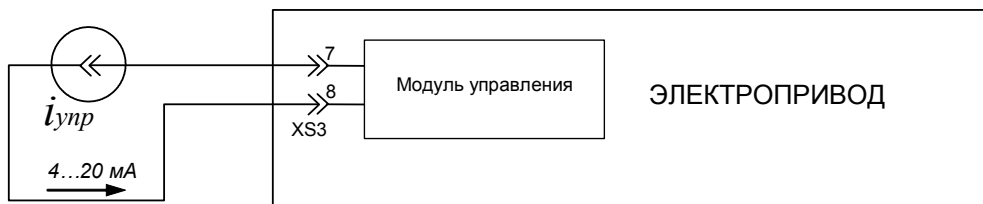
Примечания:

1 Назначение входов дискретного управления определяется настройками в меню привода.

2 Назначение сигнальных реле определяется настройками в меню привода.

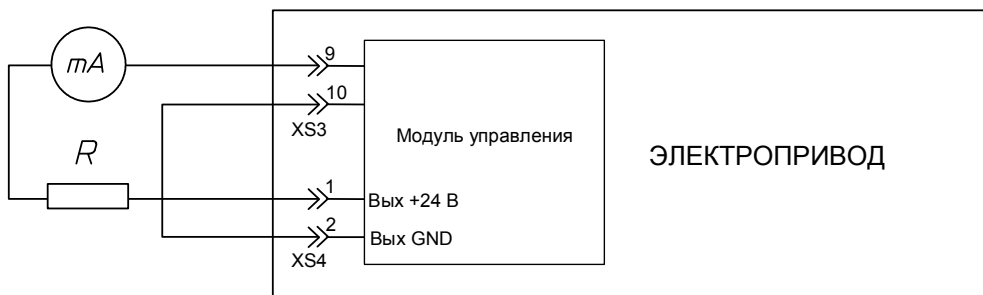
**Примерная электрическая схема подключения электроприводов ЭП4 с электронным блоком управления серии Э17Х**

Подключение аналогового управления  
(токовое управление положением)



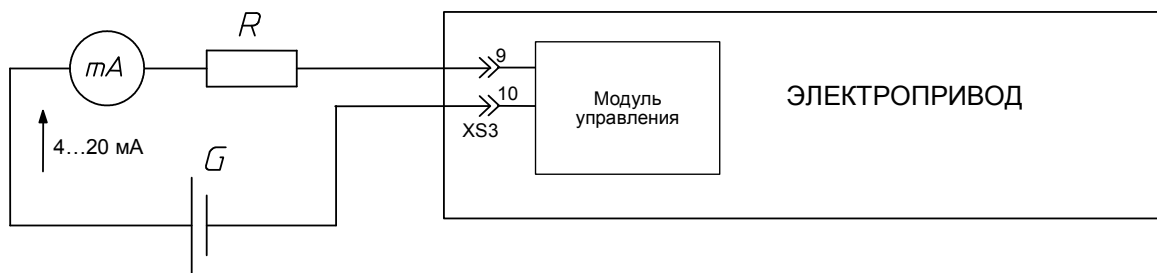
Подключение токового датчика положения

- с электропитанием 24 В от электропривода

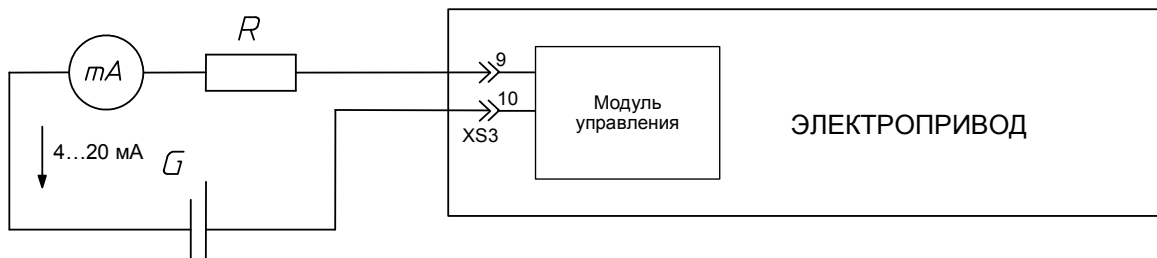


R – нагрузочное сопротивление,  $R < 680 \text{ Ом}$

- с внешним электропитанием



ИЛИ

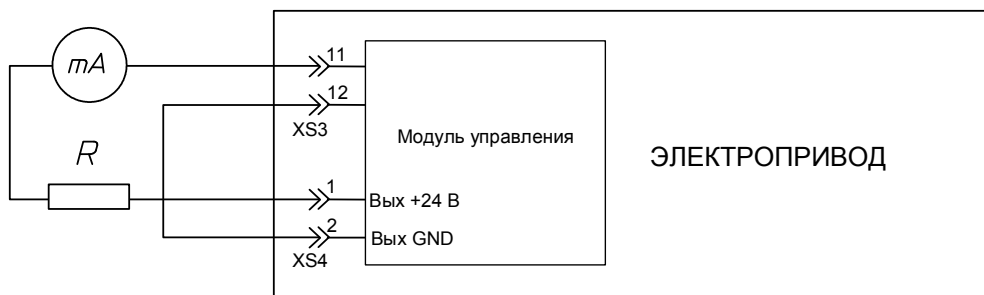


G – источник внешнего питания токового датчика,  
 $V = 9 \dots 36 \text{ В}$ , R – нагрузочное сопротивление,  
 $R < (V-9) / 0,02$ .

**Примерная электрическая схема подключения электроприводов ЭП4 с электронным блоком управления серии Э17Х**

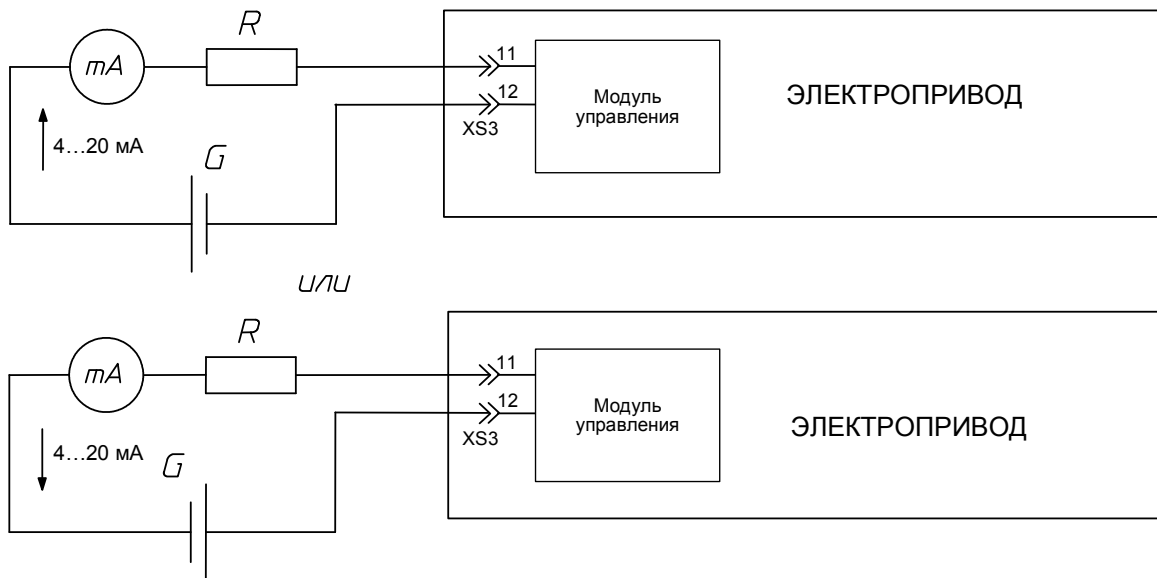
Подключение токового датчика движущего момента на выходном валу привода

- с электропитанием 24 В от электропривода



R – нагрузочное сопротивление,  $R < 680 \text{ Ом}$

- с внешним электропитанием



G – источник внешнего питания токового датчика,  
 $V = 9 \dots 36 \text{ В}$ , R – нагрузочное сопротивление,  
 $R < (V-9) / 0,02$ .